20130521 工藤さん 加筆修正:和賀井

「配線について」

PSIC (Position Sensitive Ionization Chamber):垂直方向のビーム位置を計測できるよう に配置すること(基本 EH1 の上流側のポストに配置する)。HV は、ふつうのイオンチェン バーと同じ 2kV の電圧をかけるよい。信号は 2 系統出力される。コネクタは SMA となっ ているので BNC に変換して使う。これらそれぞれを適当なゲインのカレントアンプで電圧 変換し、MOSTAB の IN1 に Up、IN2 に Down を接続する。機器全体の接続図を図 1 に示 す。図 2 にピエゾコントローラおよび MOSTAB のイメージを示す。



図 2 Piezo Controller(左)と MOSTAB-PID01(右)

MOSTAB :

- 後ろのパネルに LAN ケーブルを接続する。IP アドレスは現在"192.168.151.111"にしてある。この IP アドレスの変更は回路モジュールのボタン操作で行う。詳しくは取説に示されている。
- ② OUT1 はピエゾコントローラへの BNC ケーブルに配線する。
 ("T0 Piezo Controller"と書かれた BNC ケーブルが 19inch ラック右側にあります)
- ③ OUT2 はビーム位置信号が出力されている。これはオシロスコープに接続する。

ピエゾコントローラ:

光学ハッチの上にあるピエゾコントローラは電源がオフになっていることが多いので、 MOSTAB を使うときはこれを ON にして FEEDBACK (FB) を ON にする。

「ソフトの使い方」

EH1 の一番左の WINPC のデスクトップに、「mostab_ver5_1-ショートカット」が作って ある。これをクリックする。図 3 の Labview のプログラムが立ち上がる。

Image: mostab_main_ver5_1.vi Eile Edit Operate Tools Window Help Image: mostab main_ver5_1.vi		
Address MosTAB BL-ws MOSTAB 000.000.000.000	LIMIT Setup LMT LMT_Stapaiting(sec)	error out λ7-9λ y-λ y-λ 3κ* 40
LO II Piezonare POS NON NEG	Auto Lock start ameters stack gain Auto tune TI TD P TL 0.000 <th>Rocking_Curve Measuremen5houlder</th>	Rocking_Curve Measuremen5houlder
1.000- 0.000- -1.000- 0 10 20 30 40 50 6	Logging Off? Out Out 0 70 80 90 99 Time Time Time Time	clip 0.000 4.0 file 0.000 3.0 ilip 0.000 2.0 Reference 0.0 ilip 1.0 0.0 0.0
FB E 0.000		

図 3 MOSTAB_Main_Ver5_1.viの実行ファイル画面

通常の Labview のように⇒を押してスタートする。IP アドレスはインクルードするデータ に書いてあるので、これで"192.168.151.111"につながってソフトは動き始めるはずであ る。(動かないときは、DOS 窓を開いて「arp -d」と書いてエンターするとか、MOSTAB の回路モジュールの電源オンオフなどを試す。)スタートする前に次頁の事項を確認する。 確認事項:

・MOSTAB が <u>BPM モード</u>になっていることを確認する。(PSIC を使うため) ※<u>LMT が 2.4V</u>であることを確認する。(ピエゾコントローラの入力が 0~5V のため)

- ・PIEZO 電圧が <u>2.5V</u>であることを確認する。
- フィードバック方法が <u>NON</u>であることを確認する。(いきなり FB がかからないよう にするため)
- i. Rocking curve measurement の start=0V、final =5V、step=0.01V を確認し、OFF となっている赤いボタンを押す。するとビーム位置曲線が計測できる。 横軸は Piezo の制御電圧(V)、縦軸はビーム位置信号(ビーム位置に比例する値:ミクロンに直したければ適当な係数を掛け算する)である。Piezo 制御電圧 2.5V 付近で、ビーム位置信号がゼロクロスするのが最適である。そうなっていないときは PSIC を上下に動かす。
- ii. "Auto Lock start"を押す。パラメータが計算されて FB がかかる。

基本は以上終わりである。

PID 制御パラメータを合わせる方法

どうしても FB がうまくいかないときは、PID パラメータを入れなおすとよい。 方法)

- ・OUT2をオシロにつないでおく。
- ・"Auto Lock start""をおす。(適当に FB がかかる。)
- Feedback パラメータを K=0、TI=10 と記入する。
 「限界感度法を行いますか」というメッセージが出るので「はい」と答える。
- ・Kの値を少しずつ大きな値に変えていく。(1刻みで良い)
 するとオシロの OUT2 の波形が発振し始める。
- ・発振周期を TI のところに 0.01(秒単位)で記入する。(例: 10ms なら 0.01)
- ・メッセージ「限界感度法を終了しますか」が出るので「はい」で答える。
- ・"Auto Lock start"をおす。
- ・新しいパラメータで FB が始まる。